

Funzioni razionali proprie

- Riga 15:

$$\frac{P(s)}{Q(s)} \Rightarrow \sum_{k=1}^n \frac{P(\alpha_k)}{Q'(\alpha_k)} e^{\alpha_k t} = \sum_{k=1}^n R(\alpha_k) e^{\alpha_k t}$$

- $P(s)$ e $Q(s)$ sono **polinomi** di s
- Il grado di $P(s)$ è **inferiore** a quello di $Q(s)$
- α_k ($k=1,2..n$) sono gli zeri tutti semplici di $Q(s)$

- $R(\alpha_k) = \frac{P(\alpha_k)}{Q'(\alpha_k)}$ residuo nel polo α_k

Esempio

- Calcolare la **antitrasformata** di

$$F(s) = \frac{s+4}{s^2+3s+2} = \frac{P(s)}{Q(s)}$$

- Usiamo la riga 15 della tabella:

$$- \quad \alpha_1 = -2, \quad \alpha_2 = -1$$

$$- \quad \frac{P(\alpha_1)}{Q'(\alpha_1)} = \frac{P(-2)}{Q'(-2)} = \frac{2}{-1} = -2, \quad \frac{P(-1)}{Q'(-1)} = \frac{3}{1} = 3,$$

$$- \quad f(t) = \frac{P(\alpha_1)}{Q'(\alpha_1)} e^{\alpha_1 t} + \frac{P(\alpha_2)}{Q'(\alpha_2)} e^{\alpha_2 t} = -2e^{-2t} + 3e^{-t}$$

Funzioni razionali improprie

- **Funzione razionale impropria:**

$$\frac{P(s)}{Q(s)} = a_0 s^h + a_1 s^{h-1} + \dots + a_h + \frac{N(s)}{Q(s)}$$

- **h** differenza grado numeratore e denominatore
- Il grado di $N(s)$ (resto della divisione dei polinomi $P(s)$ e $Q(s)$) è inferiore a quello di $Q(s)$
- $a_0 s^h + a_1 s^{h-1} + \dots + a_h$ è il **polinomio quoziente**

$$\frac{P(s)}{Q(s)} \Rightarrow a_0 \delta^{(h)}(t) + \dots + a_h \delta(t) + \sum_{k=1}^n \frac{P(\alpha_k)}{Q'(\alpha_k)} e^{\alpha_k t}$$

Esempio 1/2

- **Calcolare** la antitrasformata di :

$$F(s) = \frac{6s^3 + 18s^2 + 12s + 9}{s^2 + 3s + 2} = \frac{P(s)}{Q(s)}$$

■ Dalla divisione dei polinomi:

$$F(s) = \frac{P(s)}{Q(s)} = 6s + \frac{9}{s^2 + 3s + 2}$$

Esempio 2/2

- Poli:

- $\alpha_1 = -2, \quad \alpha_2 = -1$

- $\frac{P(\alpha_1)}{Q'(\alpha_1)} = \frac{P(-2)}{Q'(-2)} = -9, \quad \frac{P(-1)}{Q'(-1)} = 9,$

- $$f(t) = 6\delta'(t) + \frac{P(\alpha_1)}{Q'(\alpha_1)} e^{\alpha_1 t} + \frac{P(\alpha_2)}{Q'(\alpha_2)} e^{\alpha_2 t} =$$
$$= 6\delta'(t) - 9e^{-2t} + 9e^{-t}$$

Presenza polo doppio

- Polo doppio nell'origine :

$$\frac{P(s)}{Q(s)} = \frac{P(s)}{s^2 Q_1(s)}$$

■ **Q1(s) ha zeri non nulli** α_k (k=1,...n) tutti semplici

■ P(s) ha grado inferiore a Q(s)

$$\frac{P(s)}{Q(s)} \Rightarrow \frac{P(0)}{Q_1(0)} t + \frac{d}{ds} \left[\frac{P(s)}{Q_1(s)} \right]_{s=0} + \sum_{k=1}^n \frac{P(\alpha_k)}{\alpha_k^2 Q_1'(\alpha_k)} e^{\alpha_k t}$$

Esempio

- **Calcolare** la antitrasformata di :

$$F(s) = \frac{s+3}{s^2(s+1)} = \frac{P(s)}{Q(s)} = \frac{P(s)}{s^2 Q_1(s)}$$

■ polo doppio in $s=0$

■ $\alpha_1 = -1, \quad \frac{P(\alpha_1)}{\alpha_1^2 Q_1'(\alpha_1)} = 2$

■ $\frac{P(0)}{Q_1(0)} = 3, \quad \frac{d}{ds} \left[\frac{P(s)}{Q_1(s)} \right] \Big|_{s=0} = -2$

$$f(t) = 3t - 2 + 2e^{-t}$$

Presenza poli complessi

- **In generale** i coefficienti dei polinomi sono reali:
 - **I poli complessi** esistono in coppie complesse coniugati

■ $\alpha_{1,2} = -\sigma_o \pm j\omega_o, \quad \alpha_2 = \alpha_1^*$

■
$$\begin{aligned} \frac{P(\alpha_1)}{Q'(\alpha_1)} e^{\alpha_1 t} + \frac{P(\alpha_1^*)}{Q'(\alpha_1^*)} e^{\alpha_1^* t} &= 2 \operatorname{Re} \left[\frac{P(\alpha_1)}{Q'(\alpha_1)} e^{\alpha_1 t} \right] = \\ &= 2e^{-\sigma_o t} \left\{ \operatorname{Re} \left[\frac{P(\alpha_1)}{Q'(\alpha_1)} \right] \cos(\omega_o t) - \operatorname{Im} \left[\frac{P(\alpha_1)}{Q'(\alpha_1)} \right] \sin(\omega_o t) \right\} \end{aligned}$$

Esempio

- **Calcolare** la antitrasformata di :

$$F(s) = \frac{s^3 + 3s^2 + 9s + 33}{(s^2 + 4s + 3)(s^2 + 9)} = \frac{P(s)}{Q(s)}$$

■ poli complessi coniugati in $\alpha_1 = j3, \quad \alpha_2 = -j3,$

■ poli reali in $\alpha_3 = -3, \quad \alpha_4 = -1,$

$$\frac{P(\alpha_1)}{Q'(\alpha_1)} = -\frac{1}{15} + j\frac{1}{30} \quad \frac{P(\alpha_3)}{Q'(\alpha_3)} = -\frac{1}{6} \quad \frac{P(\alpha_4)}{Q'(\alpha_4)} = \frac{13}{10}$$

$$f(t) = \frac{13}{10}e^{-t} - \frac{1}{6}e^{-3t} - \frac{2}{15}\cos(3t) - \frac{1}{15}\sin(3t)$$

Valore iniziale

- **Quando** esiste, il valore iniziale $f(0_+)$ si può calcolare senza antitrasformare

$$f(0_+) = \lim_{s \rightarrow \infty} [s F(s)]$$

Esempio

- **Calcolare** il valore iniziale della funzione $f(t)$ che ha la seguente trasformata di Laplace:

$$F(s) = \frac{(s^2 + 6)(2s^3 + 2s^2 + s + 10)}{(s^2 + s + 5)(s^2 + s + 1)(s^2 + s)}$$

risulta:

$$f(0_+) = \lim_{s \rightarrow \infty} [s F(s)] = 2$$

Valore finale

- **Quando** esiste, il valore finale si può calcolare senza antitrasformare

$$f(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} [s F(s)]$$

Esempio

- **Calcolare** il valore finale della funzione $f(t)$ che ha la seguente trasformata di Laplace:

$$F(s) = \frac{(s^2 + 6)(2s^3 + 2s^2 + s + 10)}{(s^2 + s + 5)(s^2 + s + 1)(s^2 + s)}$$

■risulta:

$$f(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} [s F(s)] = 12$$

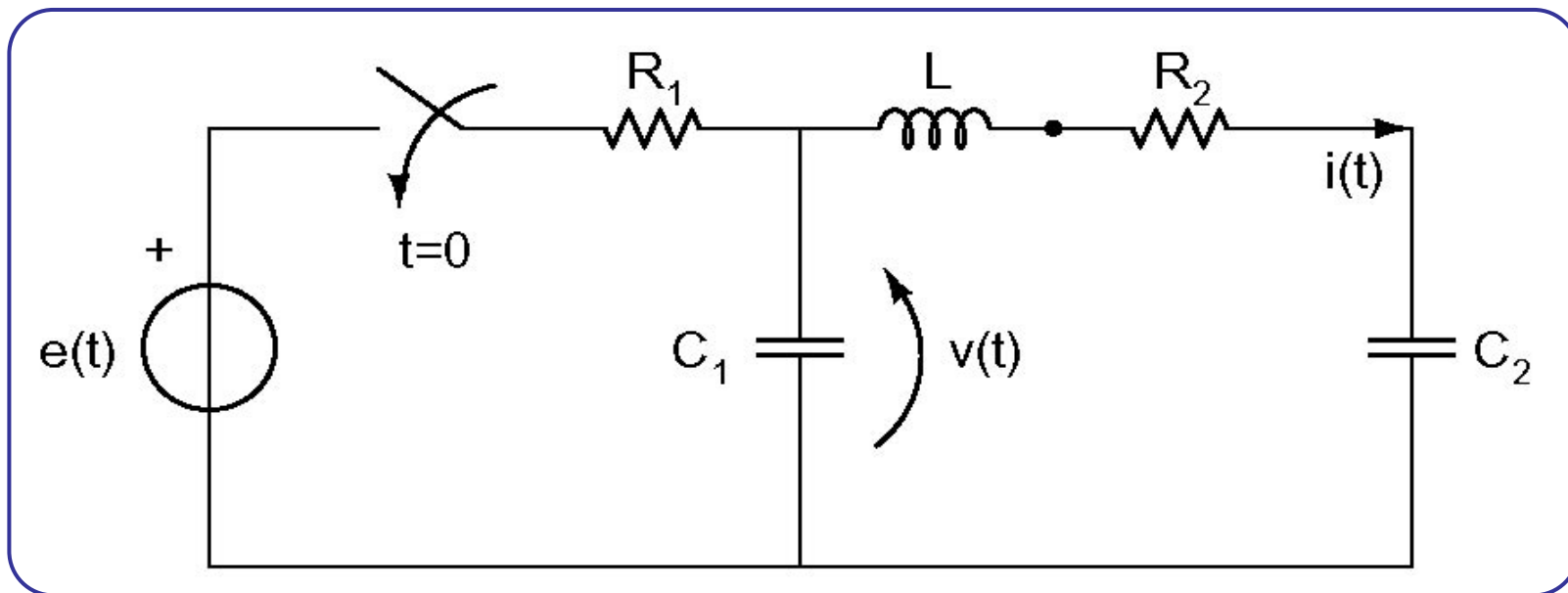
Reti nel dominio delle frequenze

**Metodo delle trasformate
di Laplace**

Metodo delle trasformate di Laplace

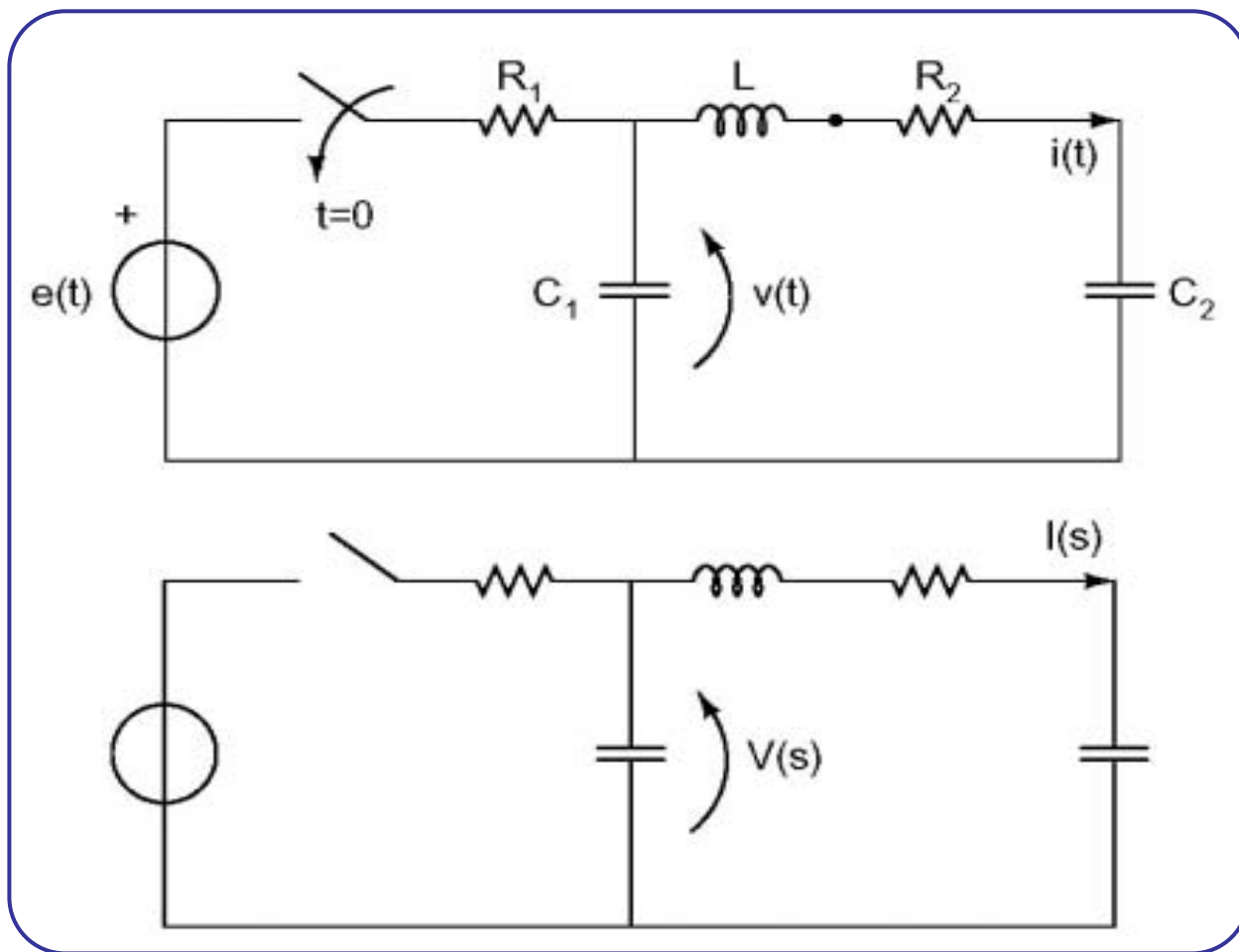
Idea fondamentale

Rete nel dominio del tempo



- **Idea fondamentale:** introdurre le trasformate di Laplace come incognite

Rete in Laplace



**Dominio del
tempo**

**Dominio di
Laplace?**

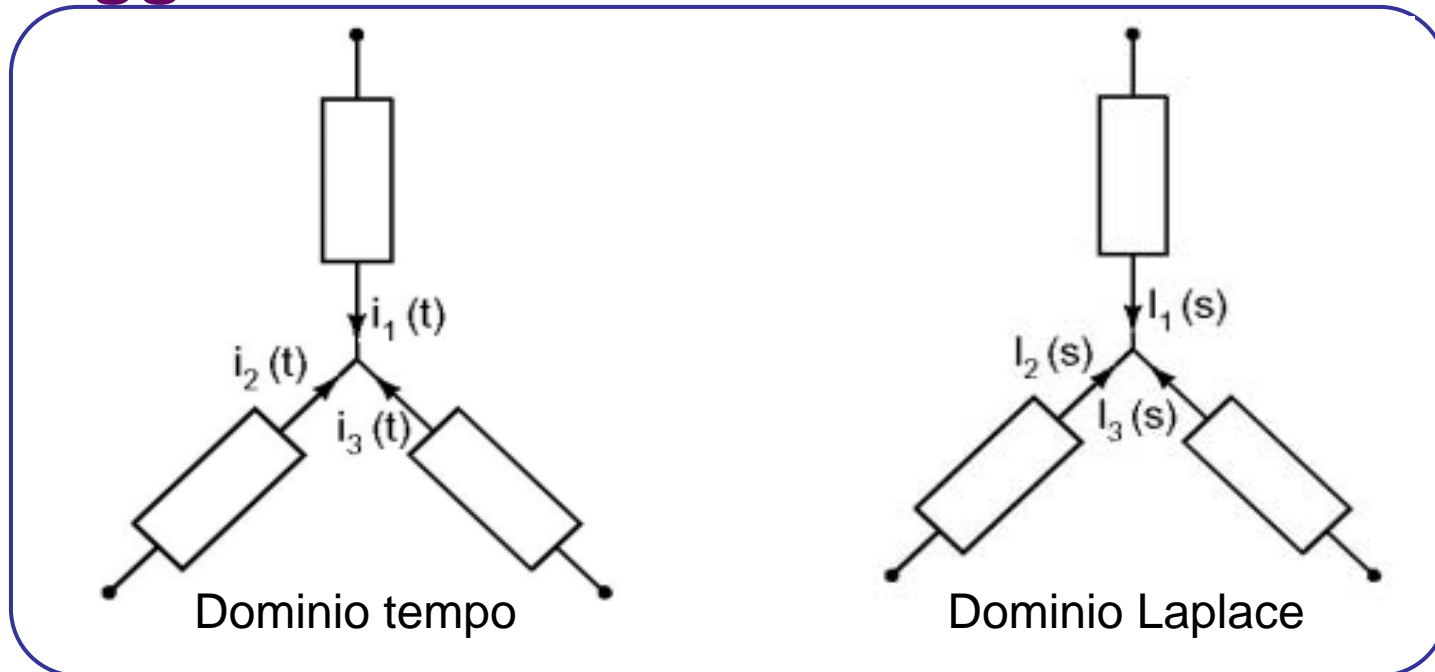
- I **versi** nel dominio di Laplace sono relativi alle grandezze istantanee $v(t)$ ed $i(t)$

Metodo delle trasformate di Laplace

**Deduzione della rete
nel dominio di Laplace**

Leggi di Kirchhoff 1/2

- **legge di Kirchhoff** sulle correnti



$$i_1(t) + i_2(t) + i_3(t) = 0$$

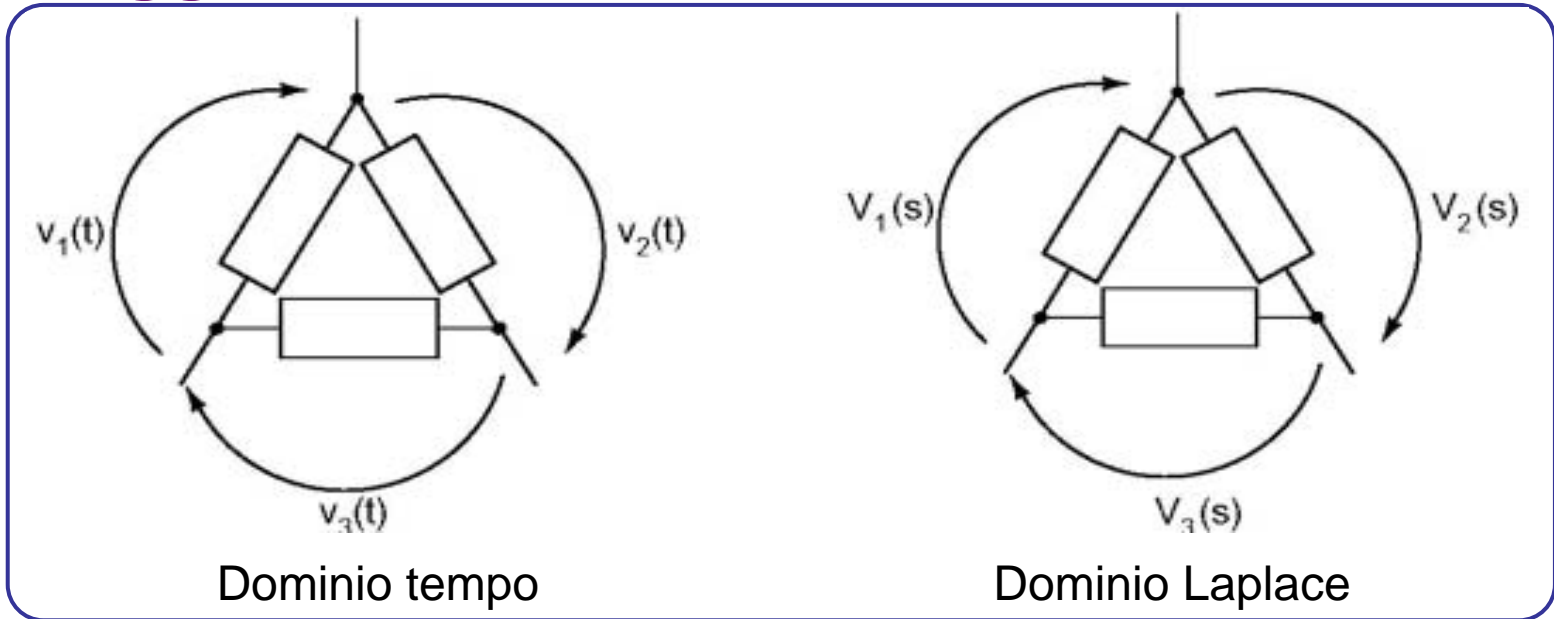


linearità

$$I_1(s) + I_2(s) + I_3(s) = 0$$

Leggi di Kirchhoff 2/2

- legge di Kirchhoff** sulle tensioni



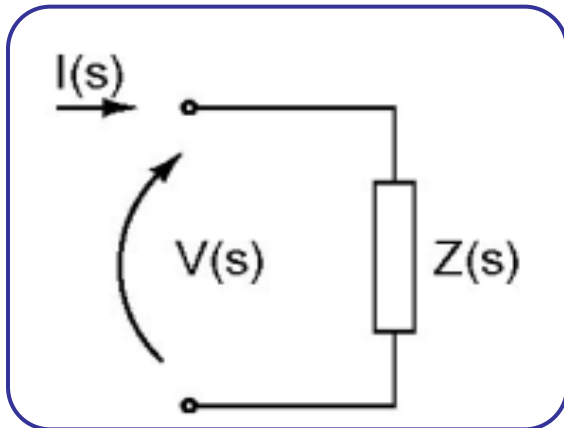
$$v_1(t) + v_2(t) + v_3(t) = 0$$

↓ linearità '

$$V_1(s) + V_2(s) + V_3(s) = 0$$

Impedenza

- Concetto fondamentale



**simbolo (convenzione
utilizzatori)**

equazione costitutiva:



$$V(s) = Z(s) I(s)$$



impedenza

Impedenza di un resistore

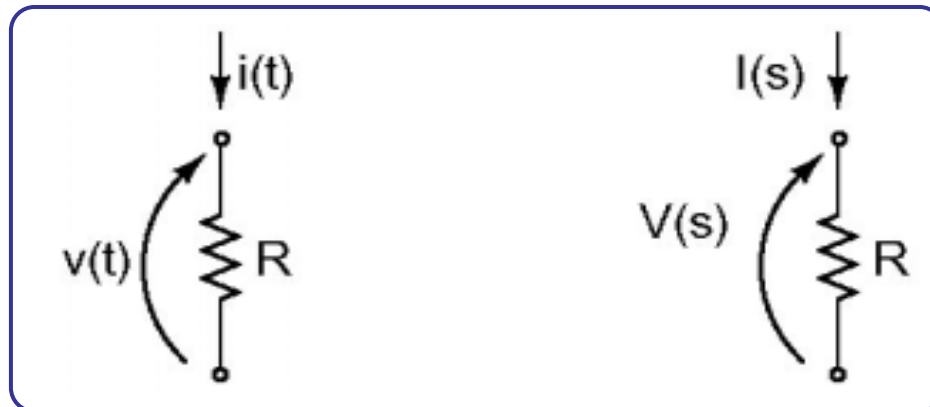
- relazione costitutiva nel dominio del **tempo**

$$v(t) = R i(t)$$

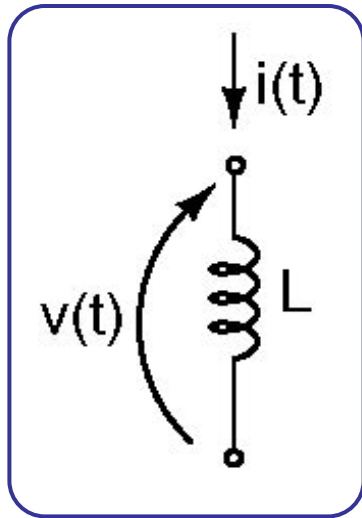
- relazione costitutiva nel dominio di **Laplace**

$$V(s) = R I(s)$$

- **Simbologia** usata nel dominio di Laplace: la stessa



Rappresentazione di un induttore



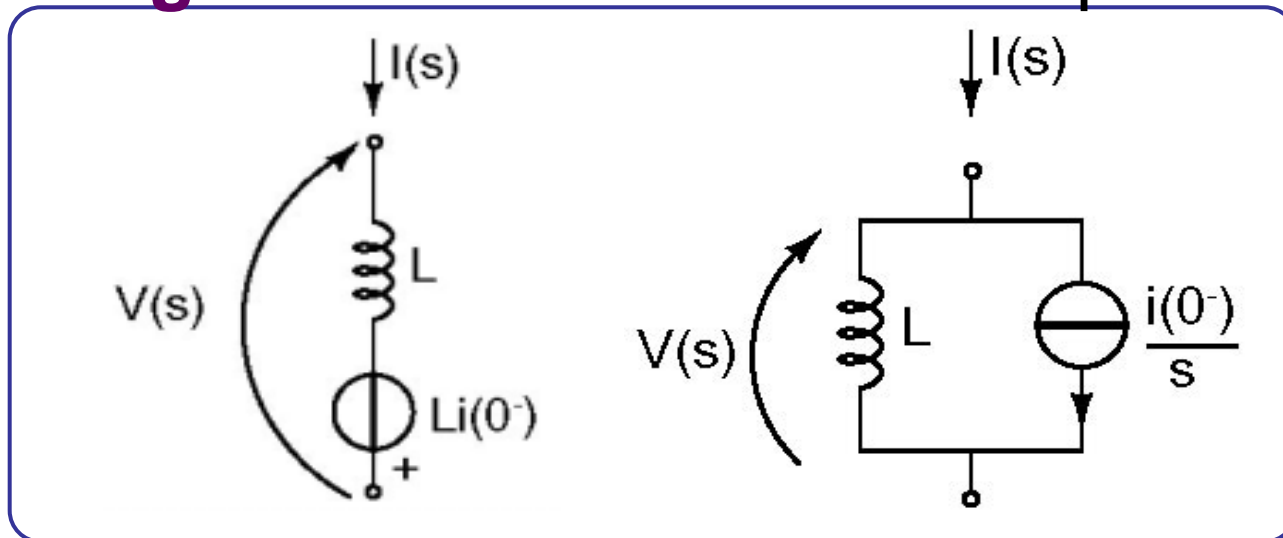
Dominio del tempo $v(t) = L \frac{d}{dt} i(t)$

Dominio di Laplace

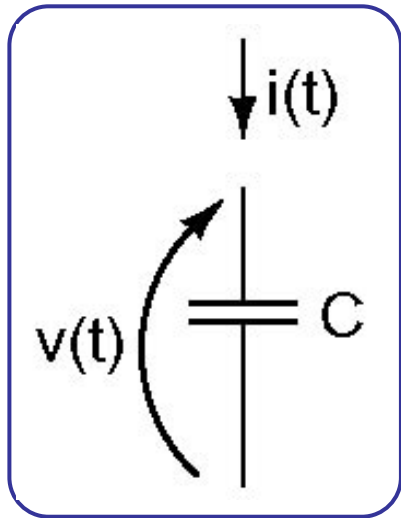
$$V(s) = L s I(s) - L i(0_-) = s L I - L i(0_-)$$

$$V(s) = Z(s) I(s) - L i(0_-) \quad (Z = s L)$$

- **Simbologia** usata nel dominio di Laplace



Rappresentazione di un condensatore



Dominio del tempo

$$i(t) = C \frac{d}{dt} v(t)$$

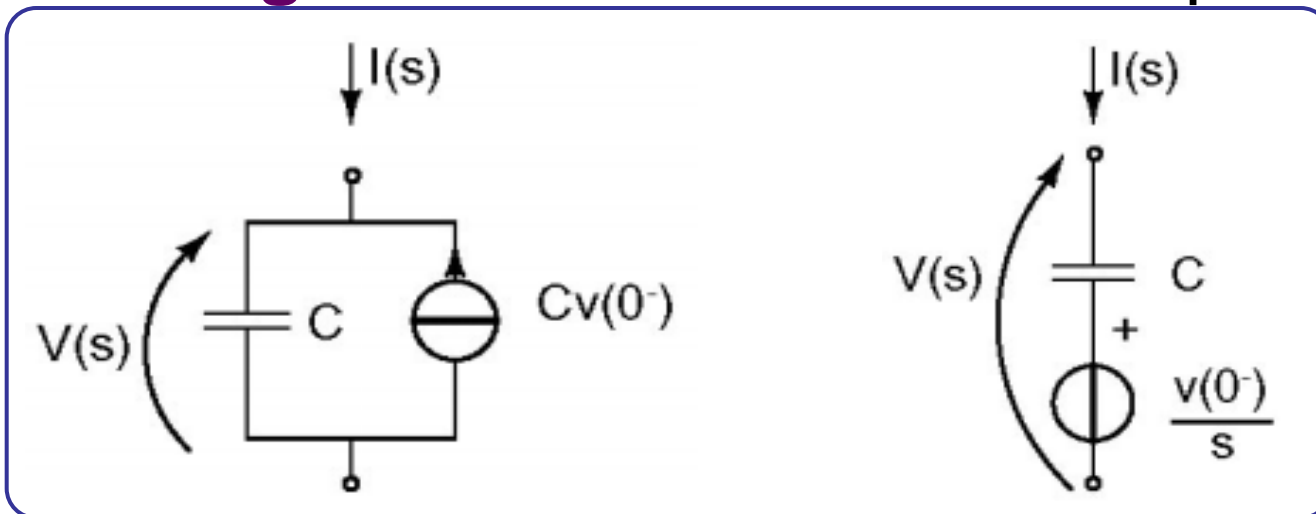
Dominio di Laplace

$$I(s) = s C V(s) - C v(0_-)$$

$$V(s) = Z(s) I(s) + \frac{v(0_-)}{s}$$

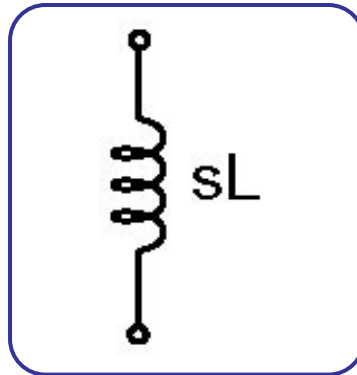
$$\left(Z = \frac{1}{s C} \right)$$

- **Simbologia** usata nel dominio di Laplace

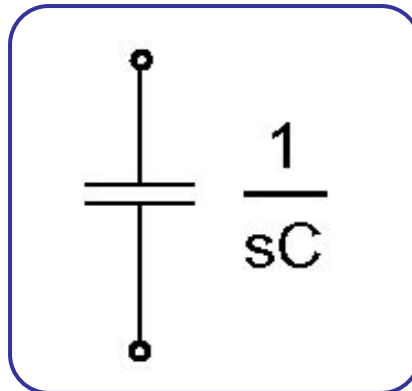


Impedenze di elementi scarichi

- Un elemento con memoria si dice **scarico** se presenta condizioni iniziali nulle
 - Rappresentazione in Laplace di induttore scarico



- Rappresentazione in Laplace di condensatore scarico

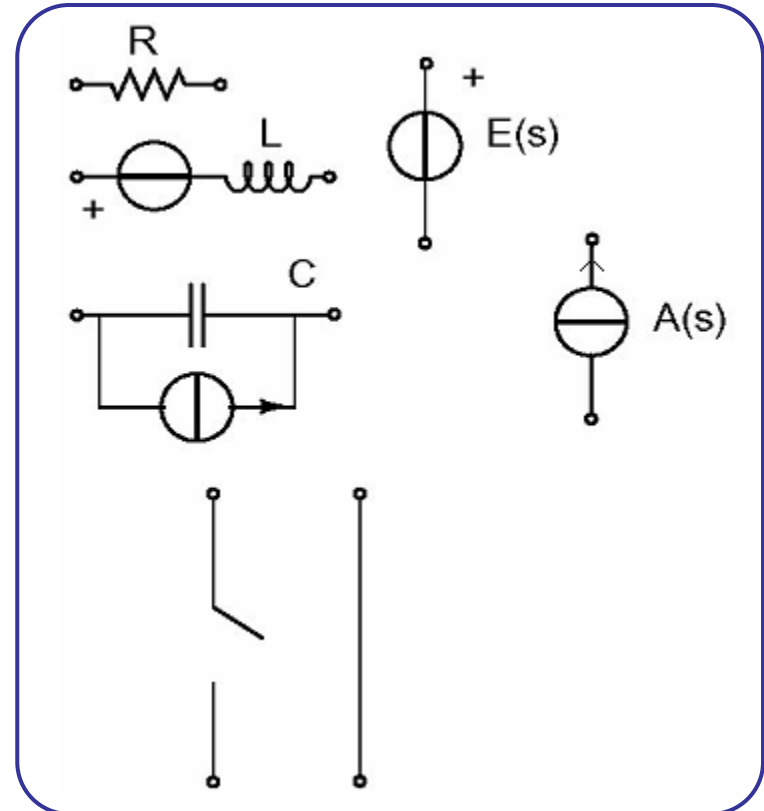
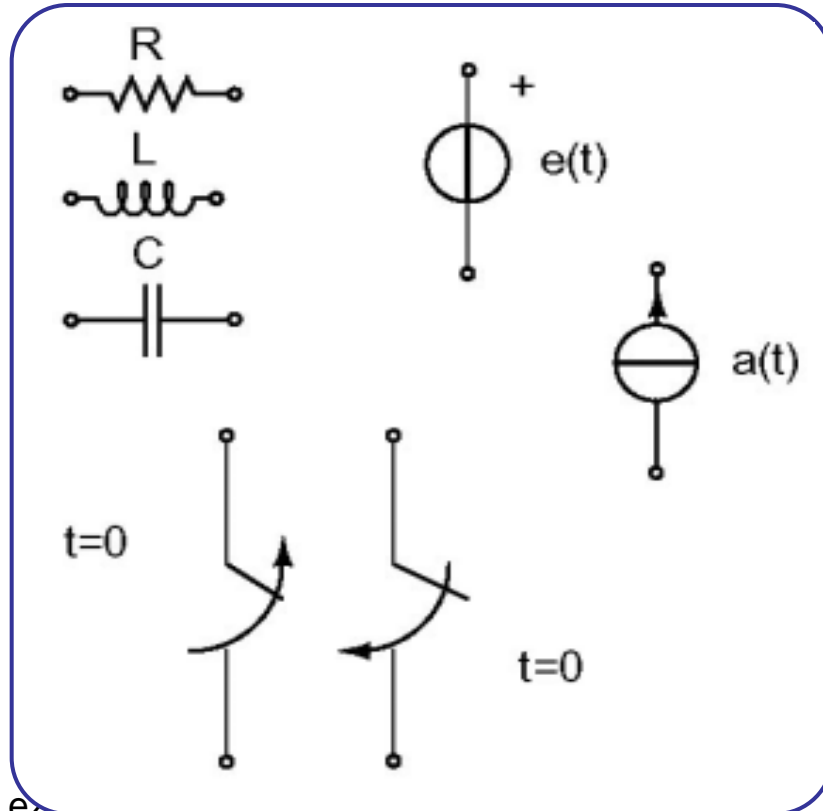


Presenza interruttori

- **Cosa succede** degli eventuali interruttori presenti nella rete nel dominio del tempo quando si passa nel dominio di Laplace?
 - **Ipotesi:** gli interruttori sono attivati nell'istante $t=0$
 - Gli interruttori che si chiudono diventano corto circuiti nel dominio di Laplace
 - Gli interruttori che si aprono diventano circuiti aperti nel dominio di Laplace

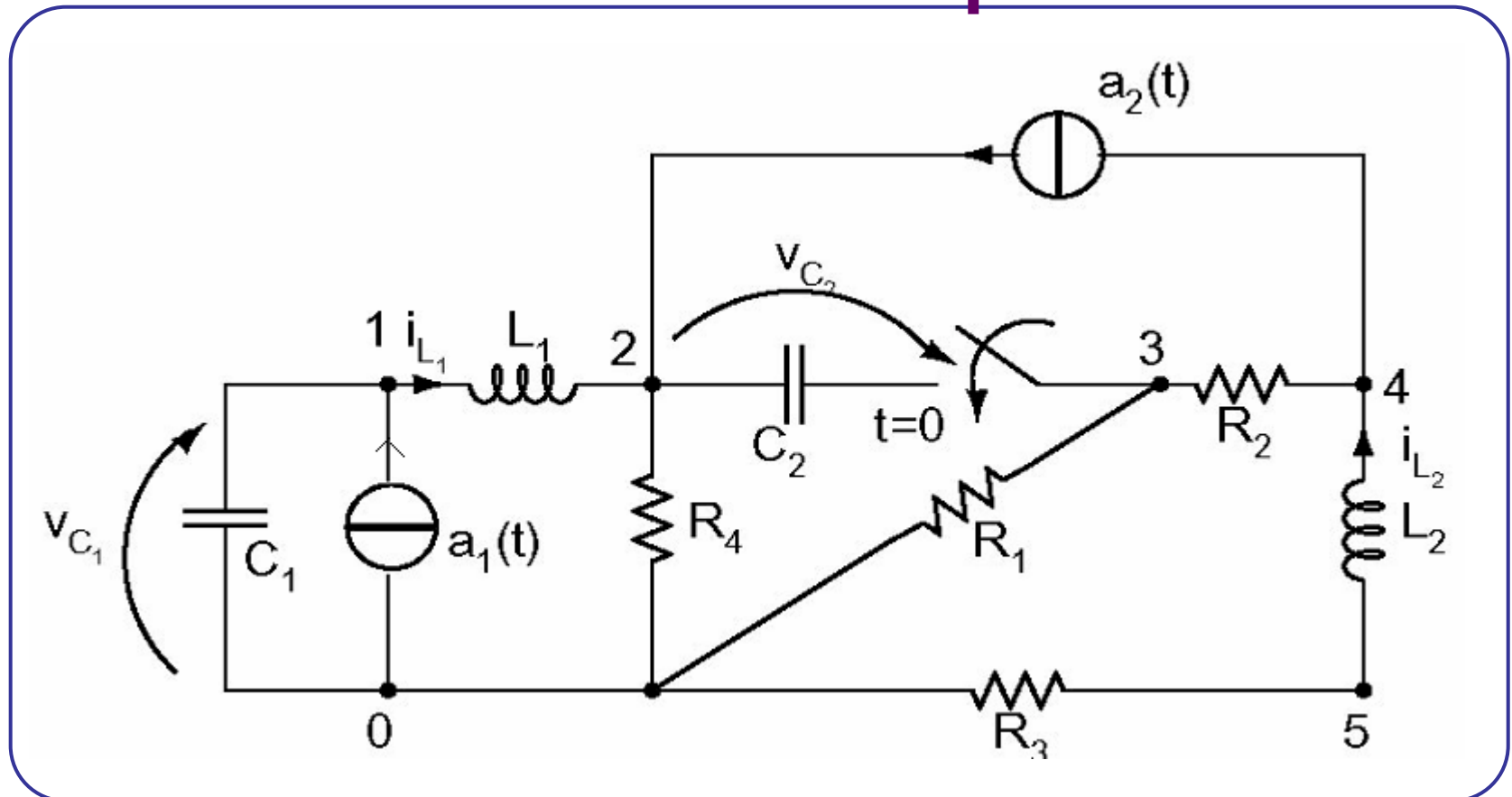
Sommario Tempo-Laplace

- **Passaggio** di una rete nel dominio del tempo alla corrispondente nel dominio di Laplace



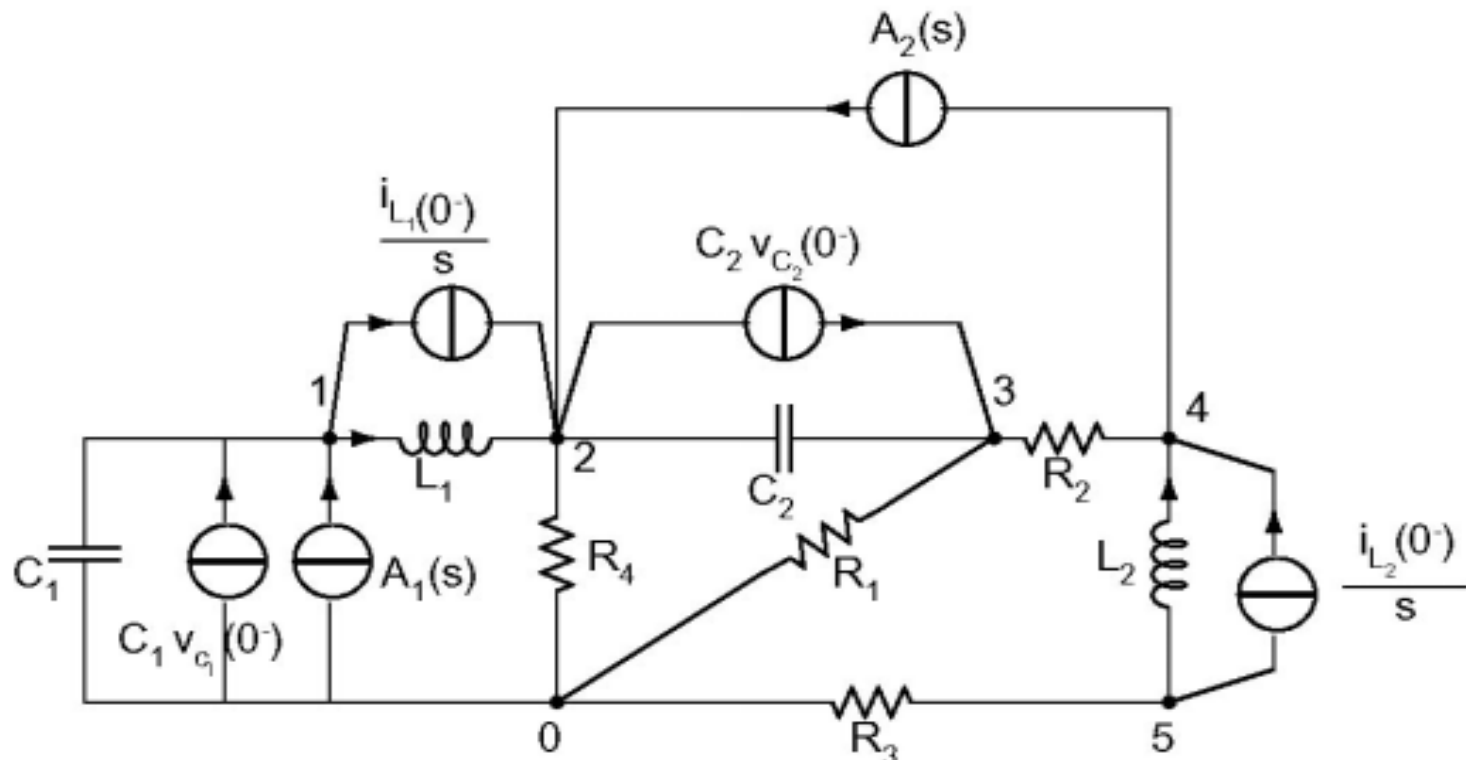
Esempio 1/8

- Rete nel dominio del tempo



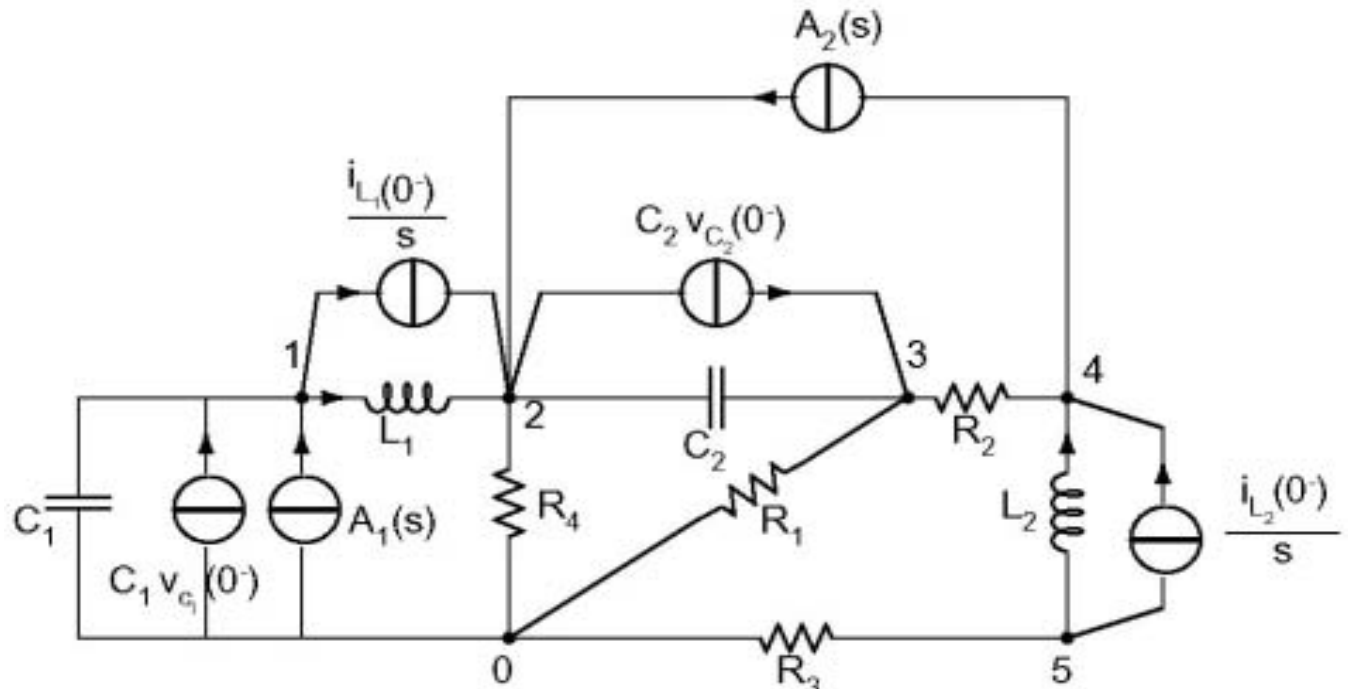
Esempio 2/8

- Rete nel dominio di Laplace

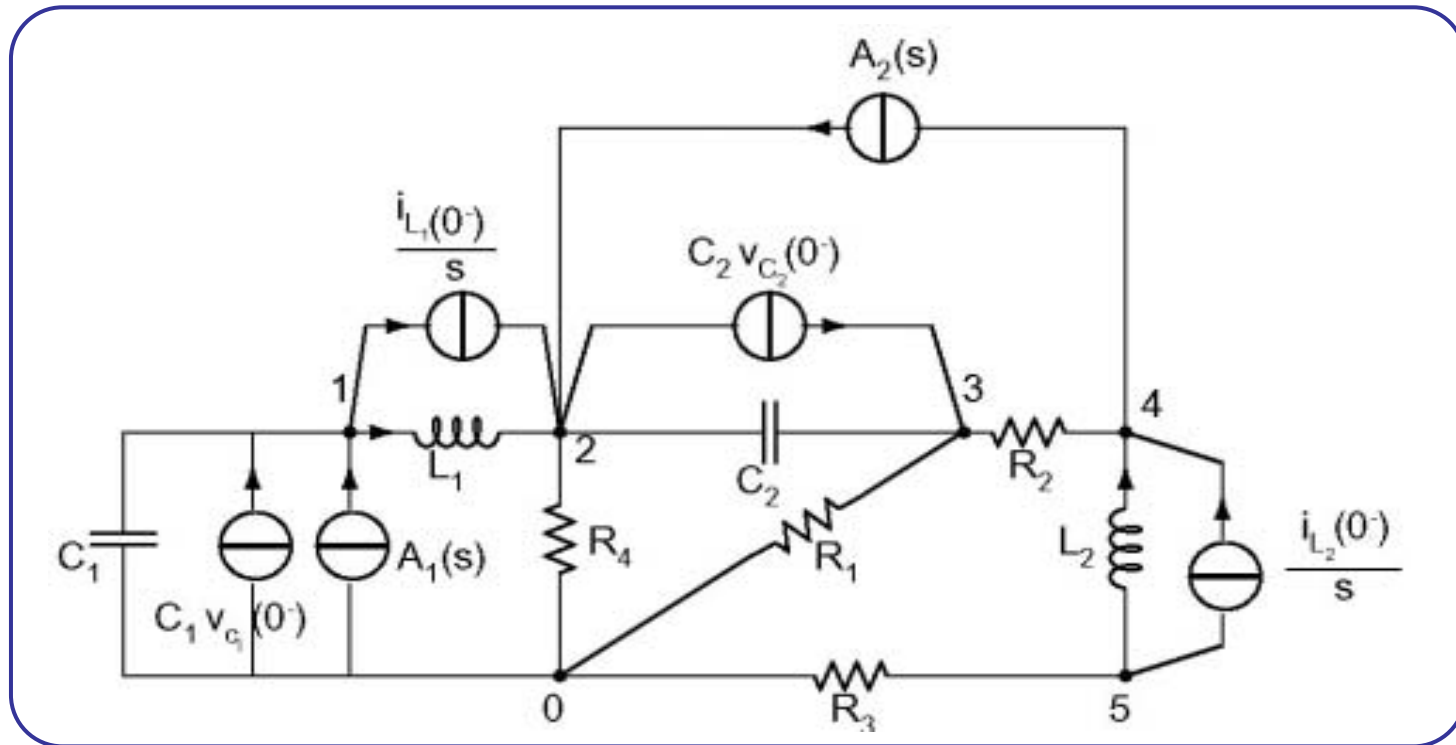


Esempio 3/8

- Formulazione della rete nel dominio di Laplace
 - Metodo dei nodi ($V_1(s), \dots, V_5(s)$, tensioni ai nodi):



Esempio 4/8

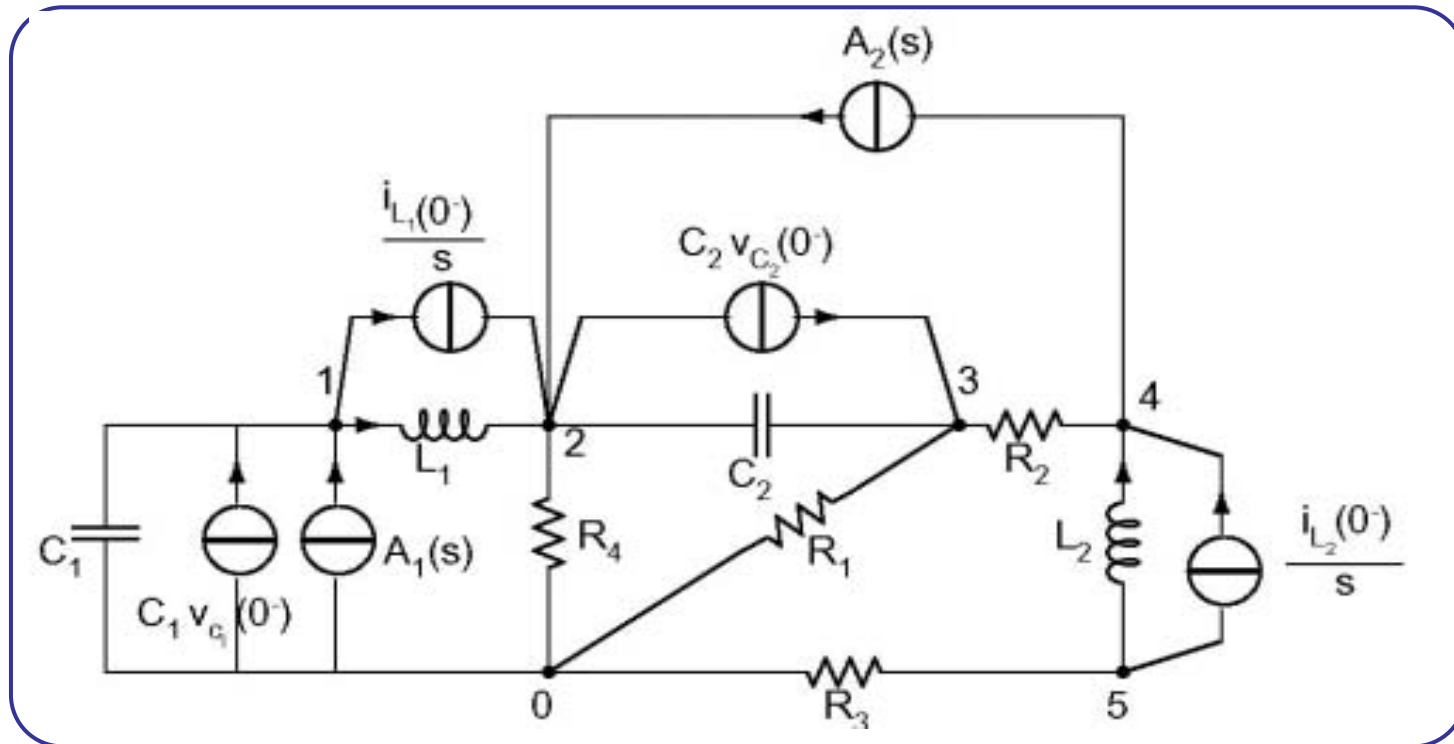


■ **Nodo 1**

$$\left(sC_1 + \frac{1}{sL_1} \right) V_1(s) - \frac{1}{sL_1} V_2(s) =$$

$$= C_1 v_{C_1}(0_-) + A_1(s) - \frac{i_{L_1}(0_-)}{s}$$

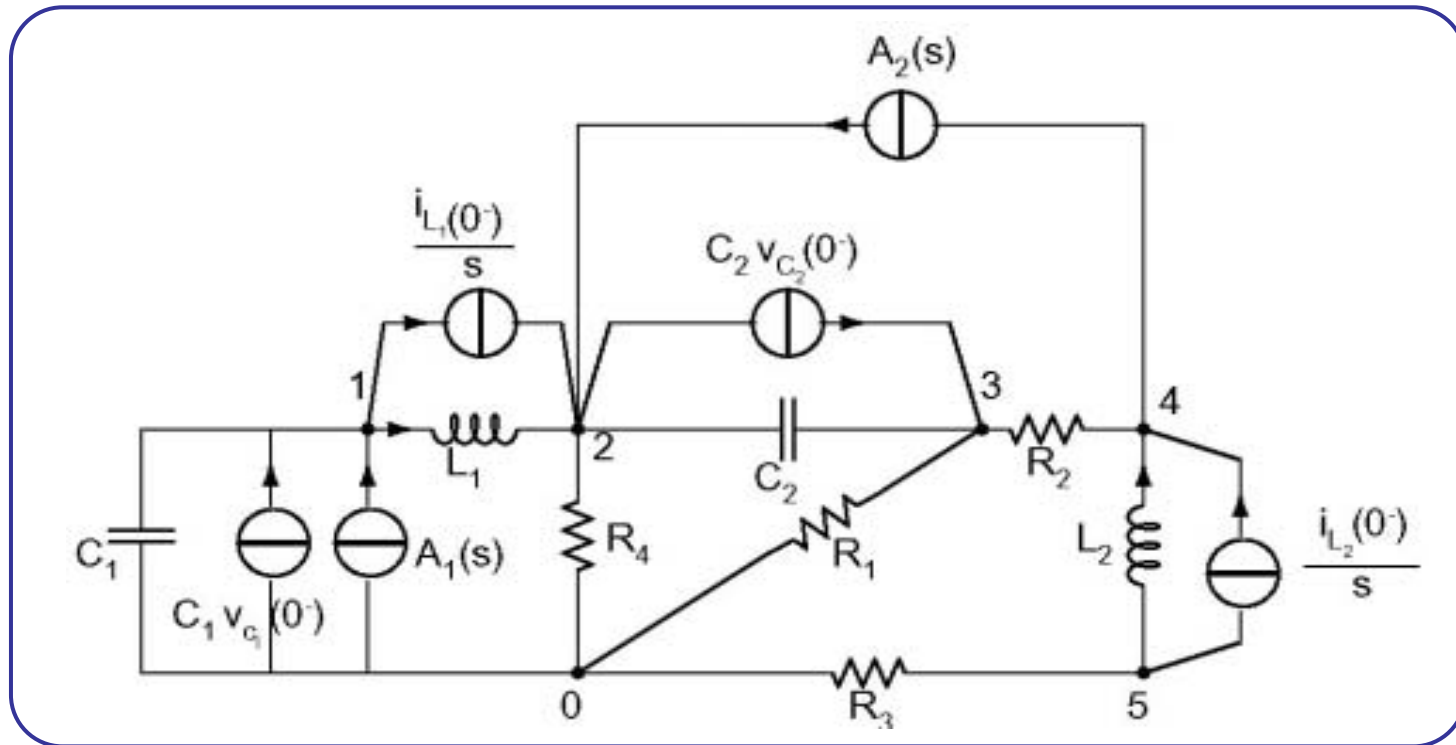
Esempio 5/8



■ **Nodo 2**

$$\begin{aligned}
 & -\frac{1}{sL_1}V_1(s) + \left(\frac{1}{R_4} + \frac{1}{sL_1} + sC_2 \right) V_2(s) - sC_2V_3(s) = \\
 & = \frac{i_{L_1}(0_-)}{s} - C_2v_{C_2}(0_-) + A_2(s)
 \end{aligned}$$

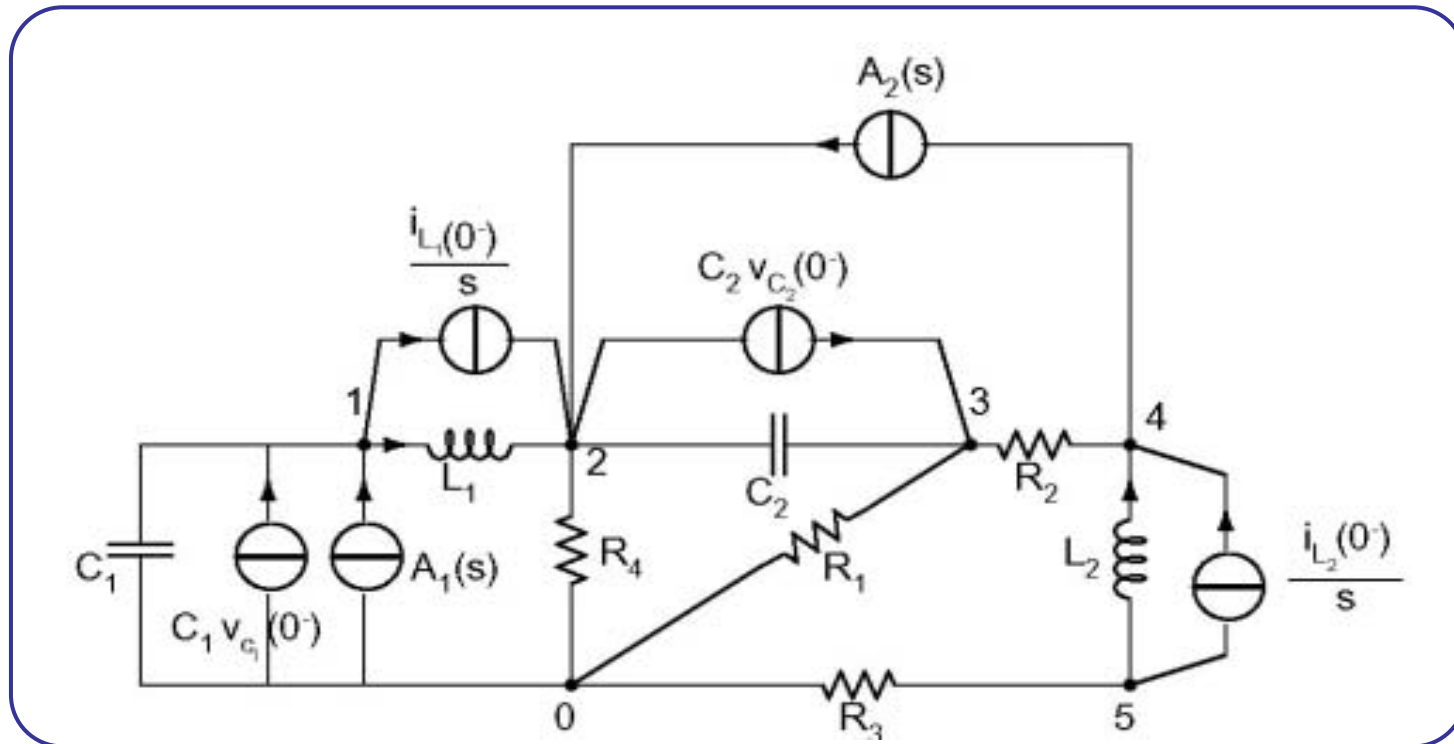
Esempio 6/8



■ **Nodo 3**

$$\begin{aligned}
 & -sC_2V_2(s) + \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + sC_2 \right) V_3(s) - \frac{1}{R_2} V_4(s) = \\
 & = C_2 v_{C_2}(0_-)
 \end{aligned}$$

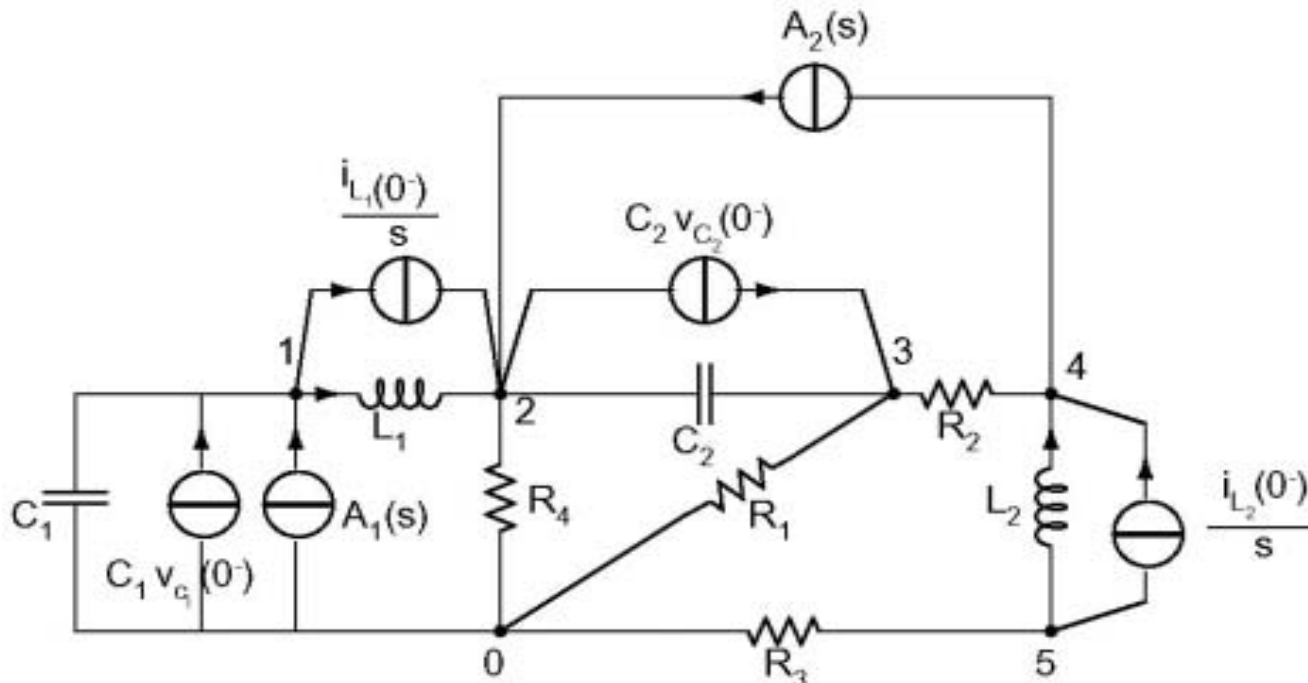
Esempio 7/8



■ **Nodo 4**

$$\begin{aligned}
 -\frac{1}{R_2}V_3(s) + \left(\frac{1}{R_2} + \frac{1}{sL_2} \right) V_4(s) - \frac{1}{sL_2}V_5(s) &= \\
 &= \frac{i_{L_2}(0_-)}{s} - A_2(s)
 \end{aligned}$$

Esempio 8/8



■ **Nodo 5**

$$\begin{aligned}
 -\frac{1}{sL_2}V_4(s) + \left(\frac{1}{R_3} + \frac{1}{sL_2} \right) V_5(s) &= \\
 &= -\frac{i_{L_2}(0_-)}{s}
 \end{aligned}$$

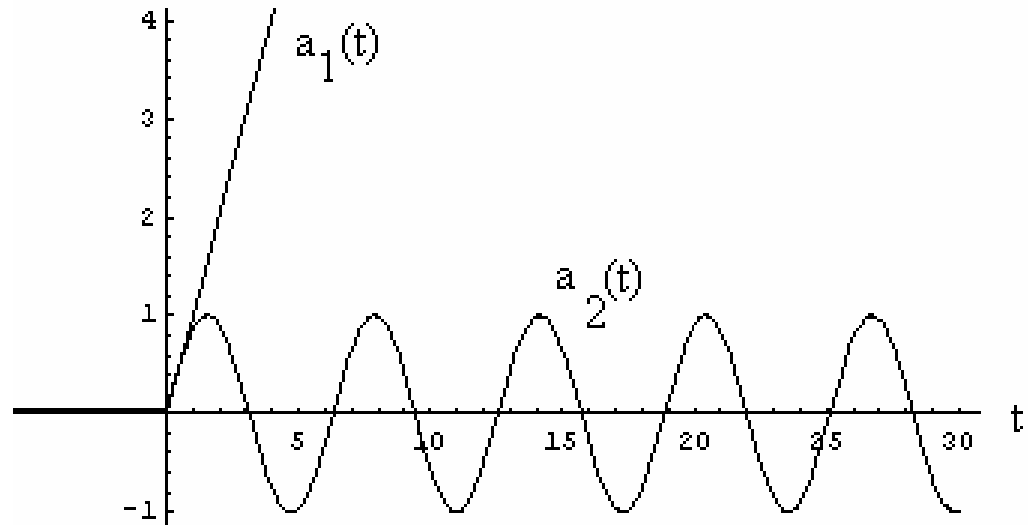
Sistema da risolvere nelle incognite costituite dalle tensioni ai nodi $V_i(s)$, $i=1,..5$

$$\begin{aligned}
 \left(sC_1 + \frac{1}{sL_1} \right) V_1(s) - \frac{1}{sL_1} V_2(s) &= C_1 v_{C_1}(0_-) + A_1(s) - \frac{i_{L_1}(0_-)}{s} \\
 -\frac{1}{sL_1} V_1(s) + \left(\frac{1}{R_4} + \frac{1}{sL_1} + sC_2 \right) V_2(s) - sC_2 V_3(s) &= \frac{i_{L_1}(0_-)}{s} - C_2 v_{C_2}(0_-) + A_2(s) \\
 -sC_2 V_2(s) + \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + sC_2 \right) V_3(s) - \frac{1}{R_2} V_4(s) &= C_2 v_{C_2}(0_-) \\
 -\frac{1}{R_2} V_3(s) + \left(\frac{1}{R_2} + \frac{1}{sL_2} \right) V_4(s) - \frac{1}{sL_2} V_5(s) &= \frac{i_{L_2}(0_-)}{s} - A_2(s) \\
 -\frac{1}{sL_2} V_4(s) + \left(\frac{1}{R_3} + \frac{1}{sL_2} \right) V_5(s) &= -\frac{i_{L_2}(0_-)}{s}
 \end{aligned}$$

Supponendo: $C_1=2$, $L_1= 3$, $L_2=2$, $C_2=3/2$, $R_1=R_3=1$, $R_2=3/2$

$$a_1(t) = t u(t)$$

$$a_2(t) = \sin t u(t)$$



si hanno condizioni iniziali tutte nulle.

Risulta inoltre:

$$a_1(t) = t u(t) \Rightarrow A_1(s) = \frac{1}{s^2}$$

$$a_2(t) = \sin t u(t) \Rightarrow A_2(s) = \frac{1}{s^2 + 1}$$

Con questi dati la soluzione del sistema porge:

$$V_1(s) = - \frac{-14 - 65s - 172s^2 - 154s^3 - 144s^4 - 72s^5}{2s^2(1+s^2)(7+36s+77s^2+144s^3+72s^4)}$$

$$V_2(s) = - \frac{-14 - 23s - 40s^2 - 40s^3 - 96s^4 - 102s^5}{2s^2(1+s^2)(7+36s+77s^2+144s^3+72s^4)}$$

$$V_3(s) = - \frac{-15 - 8s - 8s^2 + 28s^3 - 6s^4}{2s(1+s^2)(7+36s+77s^2+144s^3+72s^4)}$$

$$V_4(s) = - \frac{(1+2s)(-3+5s+16s^2+39s^3+54s^4)}{s(1+s^2)(7+36s+77s^2+144s^3+72s^4)}$$

$$V_5(s) = - \frac{-3+5s+16s^2+39s^3+54s^4}{s(1+s^2)(7+36s+77s^2+144s^3+72s^4)}$$

L'antitrasformazione richiede soluzioni di equazioni di quarto grado.

I valori iniziali si possono calcolare senza antitrasformare.

Risulta:

$$v_1(0_+) = \lim_{s \rightarrow \infty} [s V_1(s)] = 0 = v_1(0_-)$$

$$v_2(0_+) = \lim_{s \rightarrow \infty} [s V_2(s)] = 0 = v_1(0_-)$$

$$v_3(0_+) = \lim_{s \rightarrow \infty} [s V_3(s)] = 0 = v_1(0_-)$$

$$v_4(0_+) = \lim_{s \rightarrow \infty} [s V_4(s)] = 0 = v_1(0_-)$$

$$v_5(0_+) = \lim_{s \rightarrow \infty} [s V_5(s)] = 0 = v_1(0_-)$$

Intervengono i poli:

$s = 0$ polo doppio (proviene dal generatore $A_1(s)$)

$s = \pm j$ poli semplici complessi coniugati
(provengono dal generatore $A_2(s)$)

$s = -0.117 \pm j0.461$ poli semplici complessi coniugati
(provengono dalla rete)

$s = -1.474$ polo semplice reale
(proviene dalla rete)

$s = -0.292$ polo semplice reale
(proviene dalla rete)

$$v_1(t) = 0.5 \left(-1. + (2.28509 \times 10^{-23} - 7.29162 \times 10^{-7} \text{ m}) \right. \\ \left((2.32831 \times 10^{-10} + 25739.8 \text{ m}) 2.71828^{-1.47431t} + (4.65661 \times 10^{-10} + 4.84516 \times 10^6 \text{ m}) \right. \\ \left. 2.71828^{-0.291593t} + (1.63853 \times 10^6 - 1.84059 \times 10^6 \text{ m}) 2.71828^{(-0.117049-0.460924i)t} + \right. \\ \left. (1.63853 \times 10^6 + 1.84059 \times 10^6 \text{ m}) 2.71828^{(-0.117049+0.460924i)t} \right) + \\ \left. 2. t - 0.000171409 (-773. \text{Cos}[t] + 904. \text{Sin}[t]) \right)$$

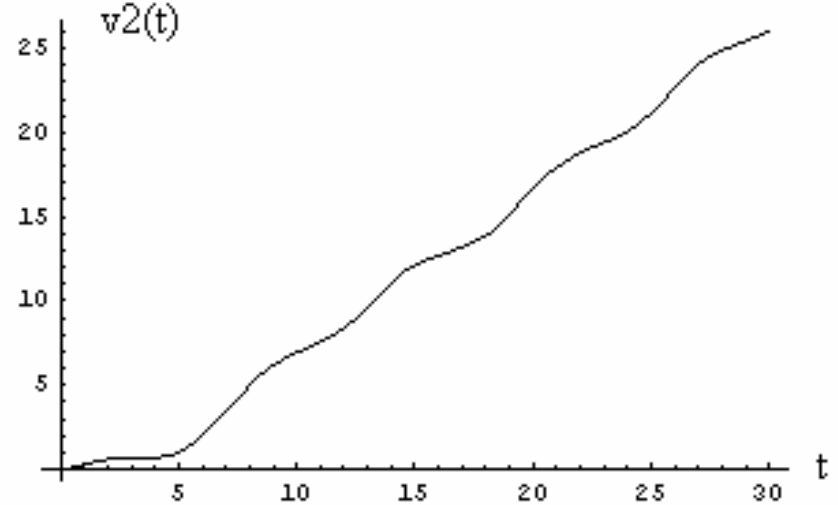
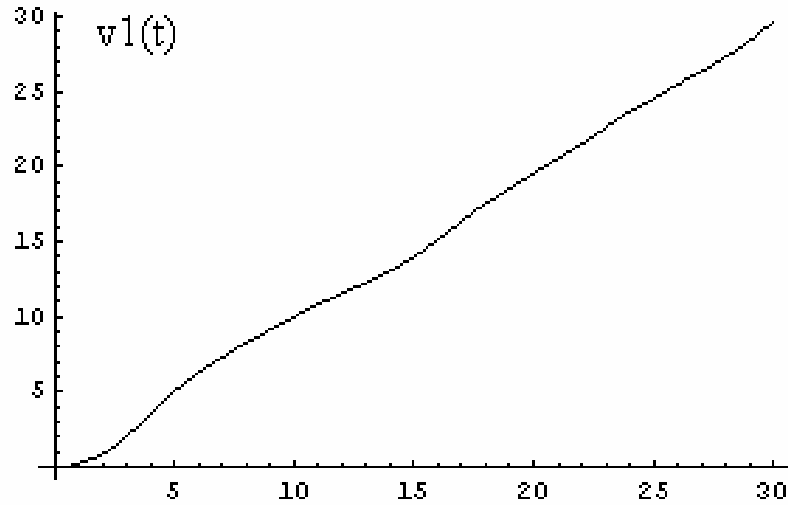
$$v_2(t) = 0.5 \left(-7. + (2.28509 \times 10^{-23} - 7.29162 \times 10^{-7} \text{ m}) \right. \\ \left((-1.74623 \times 10^{-10} + 361426. \text{ m}) 2.71828^{-1.47431t} - (1.86265 \times 10^{-9} - 7.31696 \times 10^6 \text{ m}) \right. \\ \left. 2.71828^{-0.291593t} + (876189. + 1.41512 \times 10^6 \text{ m}) 2.71828^{(-0.117049-0.460924i)t} - \right. \\ \left. (876189. - 1.41512 \times 10^6 \text{ m}) 2.71828^{(-0.117049+0.460924i)t} \right) + \\ \left. 2. t - 0.000857045 (773. \text{Cos}[t] - 904. \text{Sin}[t]) \right)$$

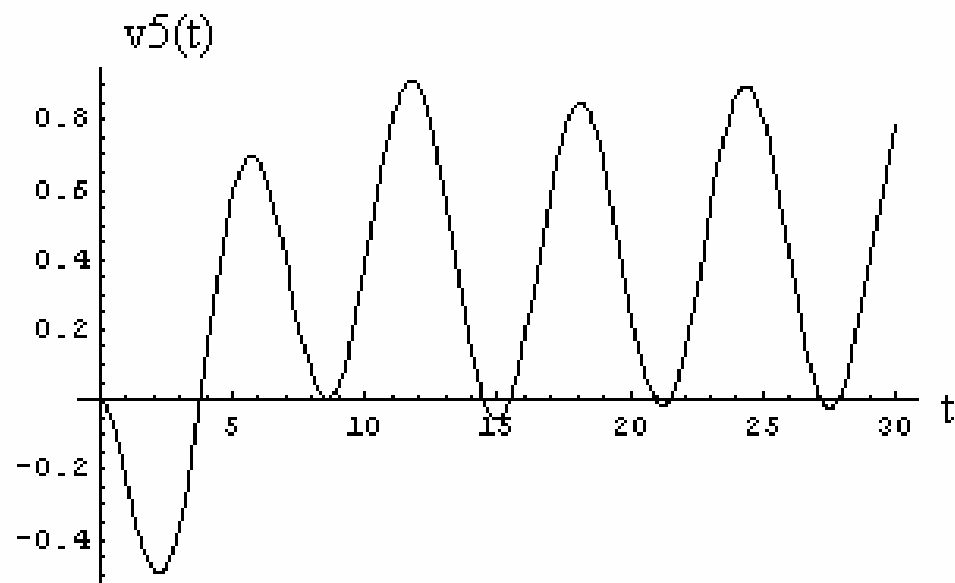
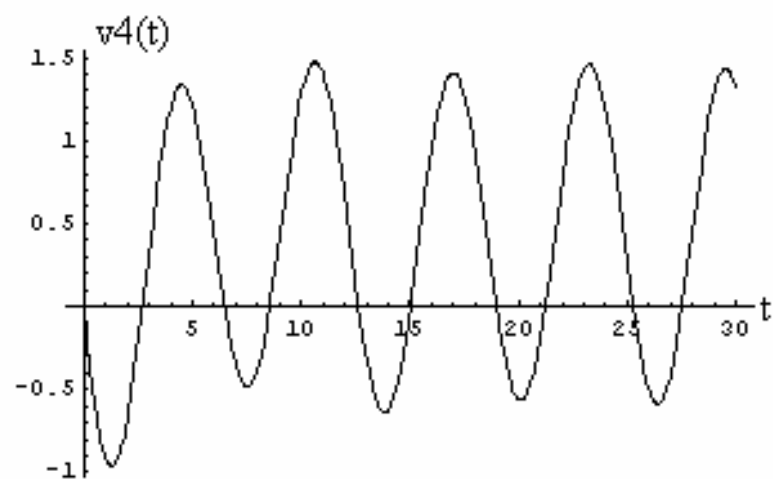
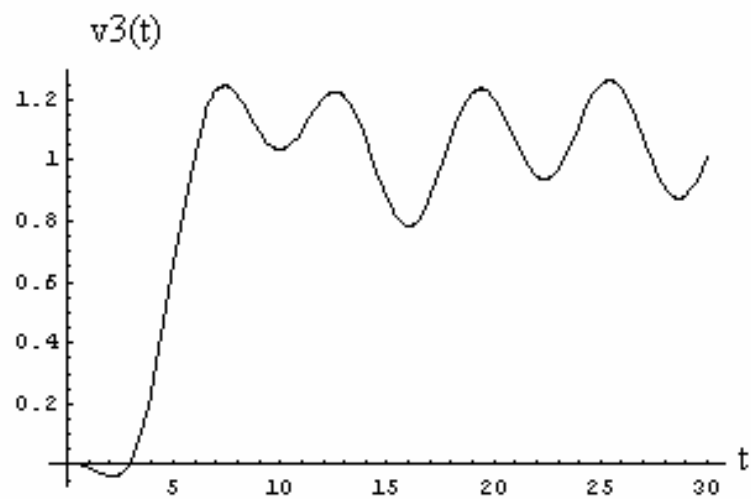
$$v_3(t) = \\ = 0.5 \left(2.14286 - (2.69221 \times 10^{-23} - 6.24996 \times 10^{-7} \text{ m}) \right. \\ \left((4.65661 \times 10^{-10} - 271031. \text{ m}) 2.71828^{-1.47431t} + (3.49246 \times 10^{-10} + 3.44344 \times 10^6 \text{ m}) \right. \\ \left. 2.71828^{-0.291593t} - (975079. - 392884. \text{ m}) 2.71828^{(-0.117049-0.460924i)t} + \right. \\ \left. (975079. + 392884. \text{ m}) 2.71828^{(-0.117049+0.460924i)t} \right) - \\ \left. 0.000171409 (-1931. \text{Cos}[t] - 738. \text{Sin}[t]) \right)$$

$$v_4(t) = \\ = 0.428571 - (2.29575 \times 10^{-24} - 3.4722 \times 10^{-6} \text{ m}) \\ \left((1.04774 \times 10^{-9} - 1.05953 \times 10^7 \text{ m}) 2.71828^{-1.47431t} + (3.72529 \times 10^{-9} + 6.73903 \times 10^6 \text{ m}) \right. \\ \left. 2.71828^{-0.291593t} - (2.97422 \times 10^6 - 3.55544 \times 10^6 \text{ m}) 2.71828^{(-0.117049-0.460924i)t} + \right. \\ \left. (2.97422 \times 10^6 + 3.55544 \times 10^6 \text{ m}) 2.71828^{(-0.117049+0.460924i)t} \right) - \\ \left. 0.000171409 (1841. \text{Cos}[t] + 5598. \text{Sin}[t]) \right)$$

$$V_5(t) =$$

$$0.428571 - (2.29575 \times 10^{-24} - 3.4722 \times 10^{-8} i) \\
\left((1.16415 \times 10^{-9} + 5.43733 \times 10^6 i) 2.71828^{-1.47431 t} - (3.72529 \times 10^{-9} - 1.6168 \times 10^7 i) \right. \\
2.71828^{-0.291593 t} - (3.86766 \times 10^6 + 12992.8 i) 2.71828^{(-0.117049 - 0.460924 i) t} + \\
\left. (3.86766 \times 10^6 - 12992.8 i) 2.71828^{(-0.117049 + 0.460924 i) t} \right) - \\
0.000171409 (-1871. \cos[t] + 1856. \sin[t])$$



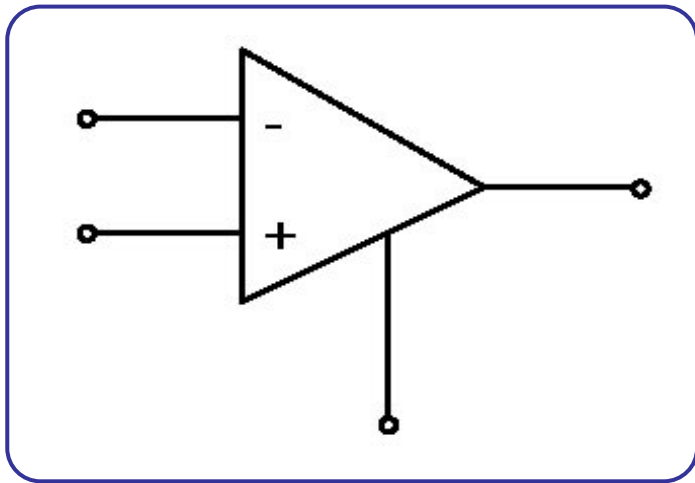


Metodo delle trasformate di
Laplace

Presenza di multipoli

Amplificatori operazionali

- Gli **amplificatori operazionali** hanno nel dominio di Laplace le stesse relazioni costitutive che si hanno nel dominio del tempo. Mantengono quindi lo stesso simbolo

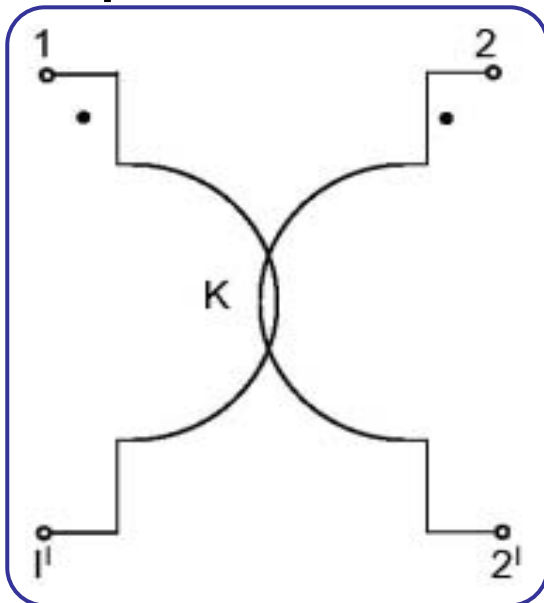


Dominio del tempo: $i_-(t)=0, \quad i_+(t)=0$
 $v_-(t)-v_+(t)=0$

Dominio di Laplace: $I_-(s)=0, \quad I_+(s)=0$
 $V_-(s)-V_+(s)=0$

Trasformatori ideali

- I **trasformatori ideali** hanno nel dominio di Laplace le stesse relazioni costitutive che si hanno nel dominio del tempo. Mantengono quindi lo stesso simbolo



Dominio del tempo:

$$v_1(t) = k v_2(t)$$

$$k i_1(t) = -i_2(t)$$

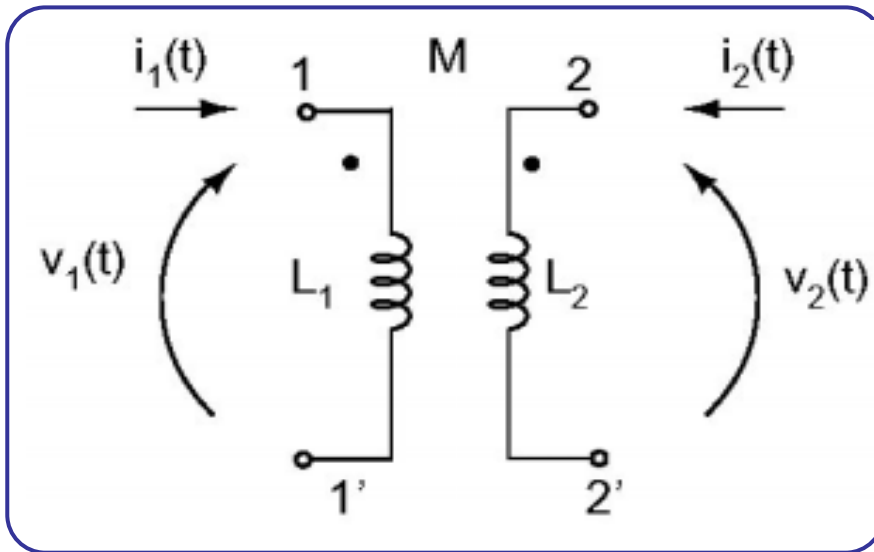
Dominio di Laplace:

$$V_1(s) = k V_2(s)$$

$$k I_1(s) = -I_2(s)$$

Trasformatori 1/2

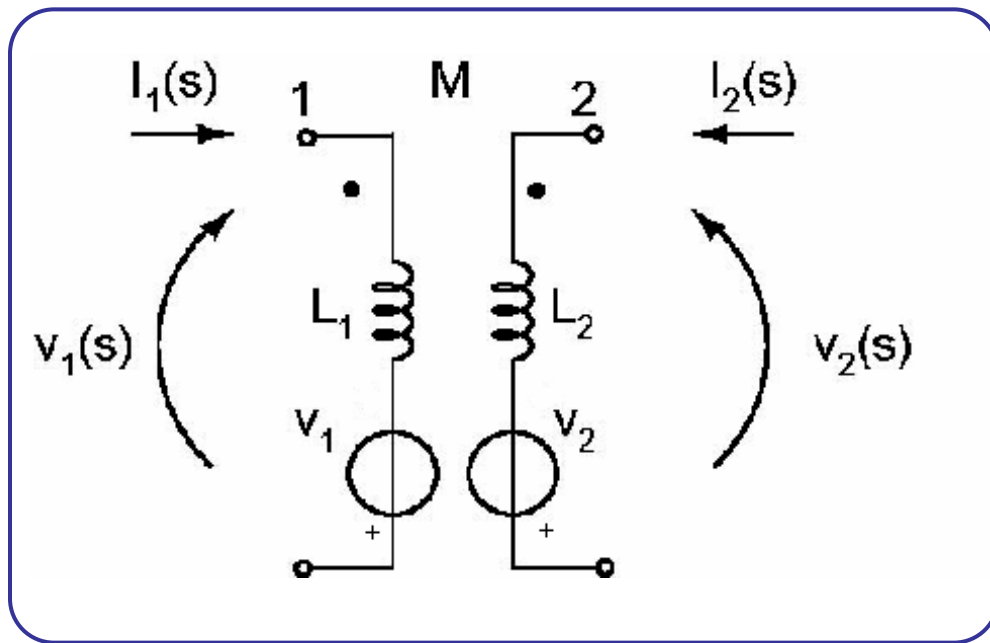
- **Trasformatori** nel dominio del **tempo**



$$\begin{aligned} v_1(t) &= L_1 \frac{d i_1(t)}{dt} + M \frac{d i_2(t)}{dt} \\ v_2(t) &= M \frac{d i_1(t)}{dt} + L_2 \frac{d i_2(t)}{dt} \end{aligned}$$

Trasformatori 2/2

- **Trasformatori** nel dominio di **Laplace**



$$v_1 = L_1 i_1(0_-) + M i_2(0_-)$$

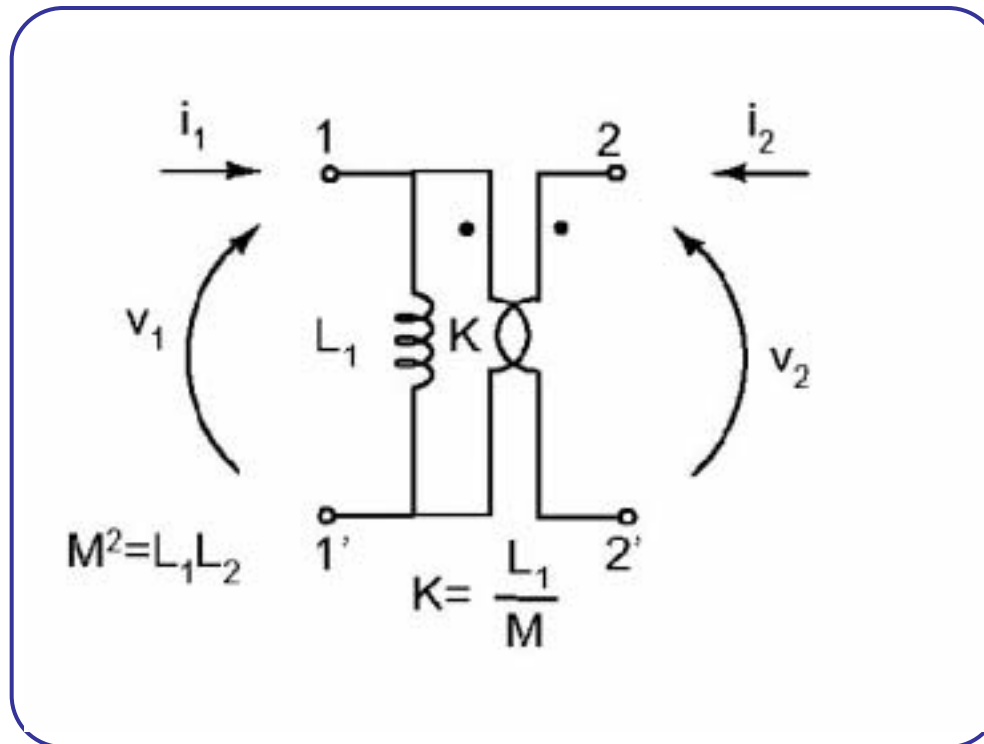
$$v_2 = M i_1(0_-) + L_2 i_2(0_-)$$

$$V_1(s) = s L_1 I_1(s) + s M I_2(s) - v_1$$

$$V_2(s) = s M I_1(s) + s L_2 I_2(s) - v_2$$

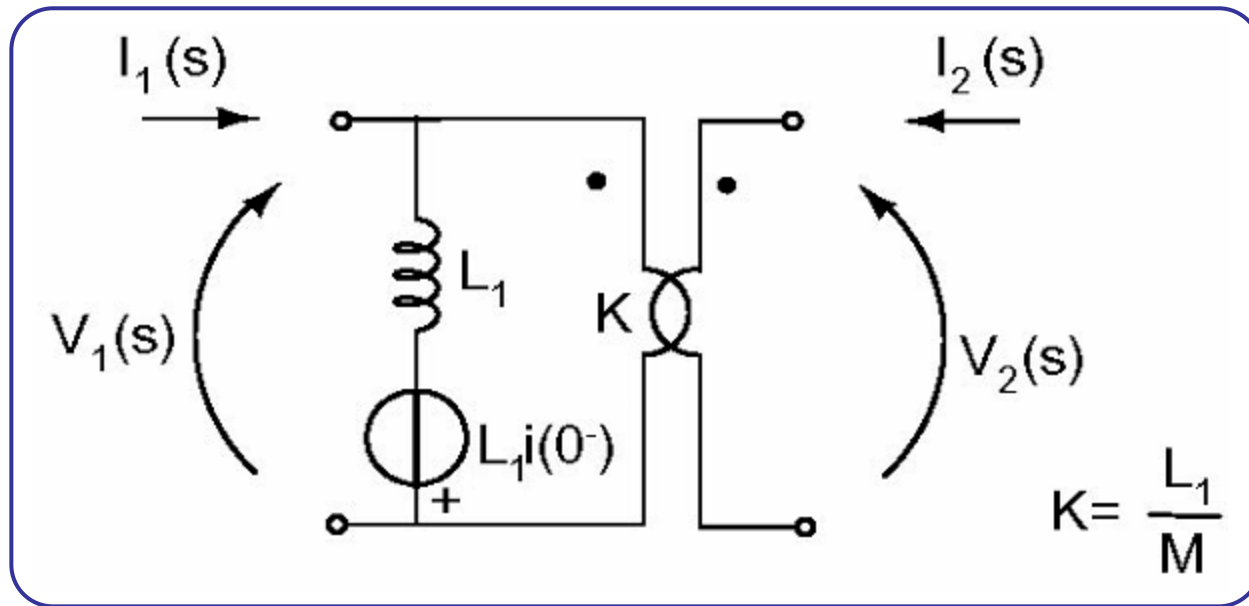
Trasformatori perfetti 1/2

- Trasformatore nel dominio del **tempo**
 - Per **trasformatori perfetti**, è preferibile usare il circuito



Trasformatori perfetti 2/2

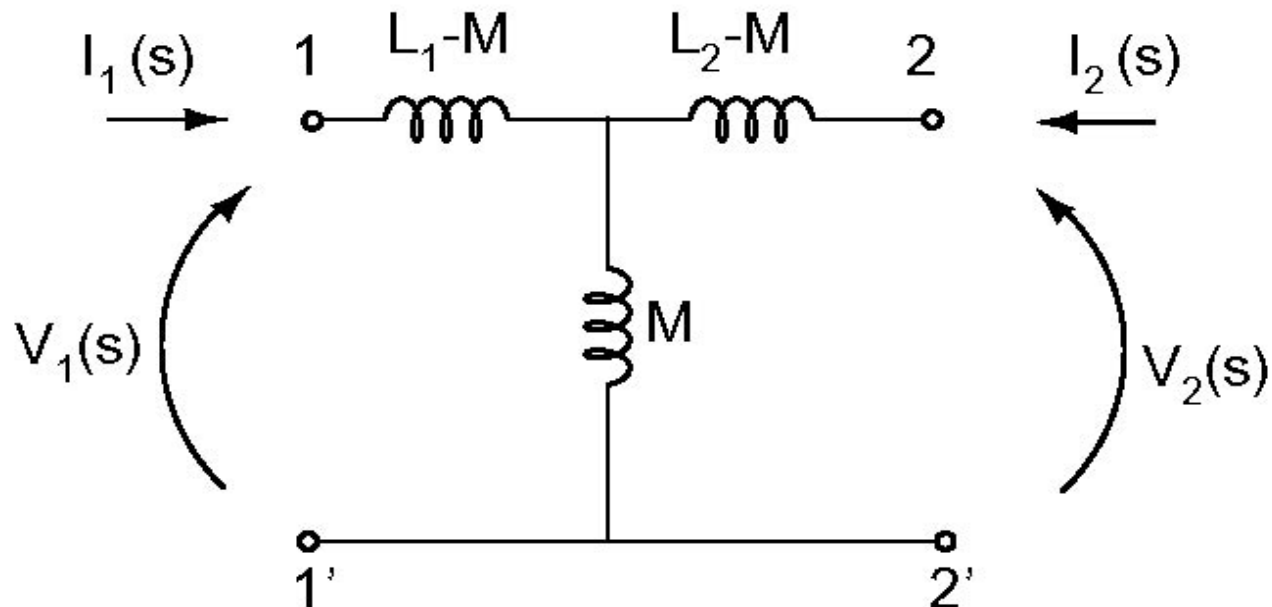
- Trasformatore nel dominio di **Laplace**
 - Per **trasformatori perfetti**, è preferibile usare il circuito



$$i(0_-) = i_1(0_-) + \frac{M}{L_1} i_2(0_-)$$

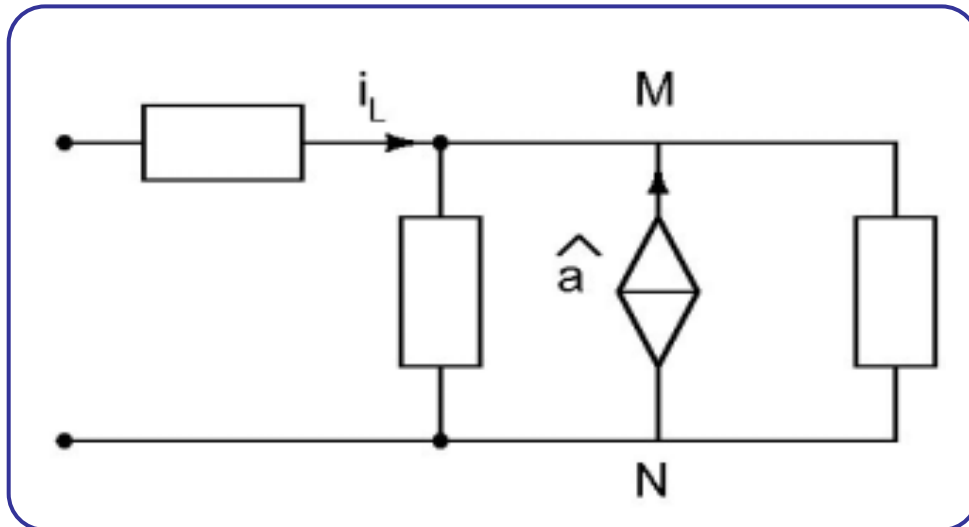
Trasformatore scarico

- **Trasformatore scarico** nel dominio di Laplace
 - Per trasformatori scarichi, è preferibile usare il circuito a T



Generatore pilotato 1/2

- Rete con **generatore pilotato** nel dominio del **tempo**
 - È interessante considerare il caso in cui il generatore dipendente ha relazione costitutiva con memoria



$$\hat{a} = P \frac{d i_L}{dt}$$

Generatore pilotato 2/2

- Rete con **generatore pilotato** nel dominio di **Laplace**
 - se $i_L(0_-) = I_o$: $\hat{a} = P \frac{d i_L}{dt} \Rightarrow \hat{A}(s) = s P I_L(s) - P I_o$

